**(newvideo1 영상) CSWinTT 모델을   
로컬 환경에서 작동하는 방법 가이드 라인**

1. Python 과 Anaconda 설치
2. CUDA 11.0, cuDNN 8.0.5 설치
3. Anaconda에서 가상환경 만들기
   1. Anaconda Prompt를 연다
   2. 가상환경 생성
      1. 가상환경 이름을 cswintt(예시)로 하고, python 3.7 버전을 설치한다.
         1. 명령어: conda create -n cswintt python=3.7
   3. 가상환경 활성화
      1. 명령어: conda activate cswintt
   4. 파이토치 설치 <https://pytorch.org/get-started/previous-versions/>
      1. 자신의 CUDA 버전에 맞게 파이토치를 설치한다.
         1. 명령어: conda install pytorch==1.7.0 torchvision==0.8.0 torchaudio==0.7.0 cudatoolkit=11.0 -c pytorch
   5. 필요한 라이브러리 설치
      1. 명령어: pip install tb-nightly
      2. 명령어: pip install jpeg4py
      3. 명령어: pip install opencv-python
      4. 명령어: pip install lmdb
      5. 명령어: pip install timm
      6. 명령어: pip install loguru
      7. 명령어: pip install matplotlib
      8. 명령어: pip install easydict
4. 코드 다운 및 경로 설정
   1. 코드를 다운 받는다.
   2. 데이터 셋 경로 설정
      1. config.json 를 연다.
         1. save\_path의 값을 수정해 모델이 추적한 결과의 폴더를 지정한다.
            1. [예시] “save\_path”: “D:/result/newvideo1”
         2. video\_name의 값을 수정해 데이터 셋 경로를 지정한다.
            1. [예시] “video\_name”: “D:/dataset/newvideo1”
         3. start\_frame\_num, last\_frame\_num 값을 수정해 프레임의 시퀀스를 지정한다.
            1. [예시] “start\_frame\_num”: 65, “last\_frame\_num”: 450
5. 다음과 같은 명령어를 통해 모델을 run한다.
   1. 모델을 run하기 위해 cmd창에서 cd 명령어로 CSWinTT의 폴더로 이동한다.
      1. ~\CSWinTT>
   2. focal\_demo.py를 실행해 모델을 run한다.
      1. 명령어: python focal\_demo.py cswintt CSWinTT.pth
         1. 파라미터: tracker\_name으로 cswintt임을 알려주고
         2. tracker\_parameter로 CSWinTT.pth 임을 알려주어 학습된 가중치를 불러오는데 사용된다.
   3. 몇 개의 타겟을 추적할지를 숫자로 입력 후 Enter↵를 누른다.
      1. [예시] 3↵
   4. 자신이 추적하고 싶은 타겟을 마우스로 지정해 Enter↵를 누른다.
      1. [예시] (마우스로 타겟을 지정해 파란색 박스로 나타남. 그 후 Enter↵를 누름.)

문, 사람, 건물, 상점이(가) 표시된 사진

자동 생성된 설명

* + 1. 자신이 지정한 타겟 수만큼 반복한다.
       1. [예시] 타겟 수를 3개로 했으면 3번 반복해서 타겟을 지정한다.
  1. 추적 결과를 save\_path로 이동해 확인한다.
     1. 추적 결과의 x, y, w, h 값이 저장된 csv 확인.
     2. 또한 추적 결과의 bounding box가 그려진 프레임이 저장된 이미지 확인.